

平成21年度 九州大学2次試験前期日程(数学問題)150分
理系(経済(経工), 理, 医, 歯, 薬, 工, 芸工, 農学部)

問題 1 2 3 4 5

- 1 座標平面に3点 $O(0, 0)$, $A(2, 6)$, $B(3, 4)$ をとり, 点 O から直線 AB に垂線 OC を下ろす。また, 実数 s と t に対し, 点 P を

$$\overrightarrow{OP} = s\overrightarrow{OA} + t\overrightarrow{OB}$$

で定める。このとき, 次の問いに答えよ。

- (1) 点 C の座標を求め, $|\overrightarrow{CP}|^2$ を s と t を用いて表せ。
 - (2) s を定数として, t を $t \geq 0$ の範囲で動かすとき, $|\overrightarrow{CP}|^2$ の最小値を求めよ。
- 2 k は2以上の自然数とする。「1」と書かれたカードが1枚, 「2」と書かれたカードが2枚, \dots , 「 k 」と書かれたカードが k 枚ある。そのうちの偶数が書かれたカードの枚数を M , 奇数が書かれたカードの枚数を N で表す。この $(M + N)$ 枚のカードをよくきって1枚を取り出し, そこに書かれた数を記録してもとに戻すという操作を n 回繰り返す。記録された n 個の数の和が偶数となる確率を p_n とする。次の問いに答えよ。
- (1) p_1 と p_2 を M, N で表せ。
 - (2) p_{n+1} を p_n, M, N で表せ。
 - (3) $\frac{M - N}{M + N}$ を k で表せ。
 - (4) p_n を n と k で表せ。
- 3 曲線 $C_1: y = \frac{x^2}{2}$ の点 $P\left(a, \frac{a^2}{2}\right)$ における法線と点 $Q\left(b, \frac{b^2}{2}\right)$ における法線の交点を R とする。ただし, $b \neq a$ とする。このとき, 次の問いに答えよ。
- (1) b が a に限りなく近づくととき, R はある点 A に限りなく近づく。 A の座標を a で表せ。
 - (2) 点 P が曲線 C_1 上を動くとき, (1) で求めた点 A が描く軌跡を C_2 とする。曲線 C_1 と軌跡 C_2 の概形を描き, C_1 と C_2 の交点の座標を求めよ。
 - (3) 曲線 C_1 と軌跡 C_2 で囲まれた部分の面積を求めよ。

- 4 2次の列ベクトル X, Y, Z は大きさが1であり, $X = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ かつ $Y \neq X$ とする。ただし, 一般に2次の列ベクトル $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ の大きさは $\sqrt{x^2 + y^2}$ で定義される。また, 2次の正方行列 A が

$$AX = Y, \quad AY = Z, \quad AZ = X$$

をみたすとする。このとき, 次の問いに答えよ。

- (1) $Y \neq -X$ を示せ。
 - (2) Z は $Z = sX + tY$ (s, t は実数) の形にただ一通りに表せることを示せ。
 - (3) $X + Y + Z = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ を示せ。
 - (4) 行列 A を求めよ。
- 5 曲線 $y = e^x$ 上を動く点 P の時刻 t における座標を $(x(t), y(t))$ と表し, P の速度ベクトルと加速度ベクトルをそれぞれ $\vec{v} = \left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt} \right)$ と $\vec{\alpha} = \left(\frac{d^2x}{dt^2}, \frac{d^2y}{dt^2} \right)$ とする。すべての時刻 t で $|\vec{v}| = 1$ かつ $\frac{dx}{dt} > 0$ であるとして, 次の問いに答えよ。
- (1) P が点 (s, e^s) を通過する時刻における速度ベクトル \vec{v} を s を用いて表せ。
 - (2) P が点 (s, e^s) を通過する時刻における加速度ベクトル $\vec{\alpha}$ を s を用いて表せ。
 - (3) P が曲線全体を動くとき, $|\vec{\alpha}|$ の最大値を求めよ。

解答例

- 1 (1) C は直線 AB 上にあるから、実数 α を用いて

$$\begin{aligned}\vec{OC} &= \alpha\vec{OA} + (1 - \alpha)\vec{OB} \\ &= \alpha(2, 6) + (1 - \alpha)(3, 4) \\ &= (3 - \alpha, 4 + 2\alpha)\end{aligned}$$

$\vec{OC} \perp \vec{AB}$, $\vec{AB} = (3, 4) - (2, 6) = (1, -2)$ であるから

$$(3 - \alpha) \cdot 1 + (4 + 2\alpha) \cdot (-2) = 0 \quad \text{ゆえに} \quad \alpha = -1$$

したがって **C(4, 2)**

与式および上の結果から

$$\begin{aligned}\vec{CP} &= \vec{OP} - \vec{OC} = s\vec{OA} + t\vec{OB} - \vec{OC} \\ &= s(2, 6) + t(3, 4) - (4, 2) \\ &= (2s + 3t - 4, 6s + 4t - 2)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{よって} \quad |\vec{CP}|^2 &= (2s + 3t - 4)^2 + (6s + 4t - 2)^2 \\ &= 40s^2 + 25t^2 + 60st - 40s - 40t + 20\end{aligned}$$

- (2) (1) の結果を t について整理すると

$$\begin{aligned}|\vec{CP}|^2 &= 25t^2 - (40 - 60s)t + 40s^2 - 40s + 20 \\ &= 2 \left(t - \frac{4 - 6s}{5} \right)^2 + 4s^2 + 8s + 4 \quad (t \geq 0)\end{aligned}$$

- i) $0 \leq \frac{4 - 6s}{5}$ すなわち $s \leq \frac{2}{3}$ のとき

$$t = \frac{4 - 6s}{5} \text{ で最小値 } 4s^2 + 8s + 4 \text{ をとる.}$$

- ii) $\frac{4 - 6s}{5} < 0$ すなわち $s > \frac{2}{3}$ のとき

$$t = 0 \text{ で最小値 } 40s^2 - 40s + 20 \text{ をとる.}$$

i), ii) より, $|\vec{CP}|^2$ の最小値は

$$s \leq \frac{2}{3} \text{ のとき } 4s^2 + 8s + 4, \quad s > \frac{2}{3} \text{ のとき } 40s^2 - 40s + 20$$



- 2 (1) 1回の操作で、偶数、奇数が出る確率は、それぞれ

$$\frac{M}{M+N}, \frac{N}{M+N}$$

である。したがって $p_1 = \frac{M}{M+N}$

2回の操作で記録された2個の数の和が偶数となるのは、2回とも偶数のカードまたは2回とも奇数のカードを取り出す場合であるから

$$p_2 = \left(\frac{M}{M+N}\right)^2 + \left(\frac{N}{M+N}\right)^2 = \frac{M^2 + N^2}{(M+N)^2}$$

- (2) $n+1$ 回の操作で $n+1$ 個の数の和が偶数となるのは、 n 回までのカードの和が偶数で $n+1$ 回目で偶数のカードを取り出すか、 n 回までのカードの和が奇数で $n+1$ 回目で奇数のカードを取り出す場合であるから

$$\begin{aligned} p_{n+1} &= p_n \times \frac{M}{M+N} + (1-p_n) \times \frac{N}{M+N} \\ &= \frac{M-N}{M+N} p_n + \frac{N}{M+N} \end{aligned}$$

- (3) $M+N$ は、1から k までの自然数の和であるから

$$M+N = 1+2+3+\cdots+k = \frac{1}{2}k(k+1)$$

- i) k が偶数のとき、 M 、 N の項数はともに $\frac{k}{2}$ であるから

$$M = 2+4+6+\cdots+k = \frac{1}{2} \cdot \frac{k}{2} \cdot (2+k) = \frac{k^2}{4} + \frac{k}{2}$$

$$N = 1+3+5+\cdots+(k-1) = \left(\frac{k}{2}\right)^2 = \frac{k^2}{4}$$

したがって
$$\frac{M-N}{M+N} = \frac{\left(\frac{k^2}{4} + \frac{k}{2}\right) - \frac{k^2}{4}}{\frac{1}{2}k(k+1)} = \frac{1}{k+1}$$

ii) k が奇数のとき, M, N の項数はそれぞれ $\frac{k-1}{2}, \frac{k+1}{2}$ であるから

$$M = 2 + 4 + 6 + \cdots + (k-1) = \frac{1}{2} \cdot \frac{k-1}{2} \cdot \{2 + (k-1)\} = \frac{k^2}{4} - \frac{1}{4}$$

$$N = 1 + 3 + 5 + \cdots + k = \left(\frac{k+1}{2}\right)^2 = \frac{k^2}{4} + \frac{k}{2} + \frac{1}{4}$$

したがって
$$\frac{M-N}{M+N} = \frac{\frac{k^2}{4} - \frac{1}{4} - \left(\frac{k^2}{4} + \frac{k}{2} + \frac{1}{4}\right)}{\frac{1}{2}k(k+1)} = -\frac{1}{k}$$

i), ii) より
$$\frac{M-N}{M+N} = \begin{cases} \frac{1}{k+1} & (k \text{ が偶数のとき}) \\ -\frac{1}{k} & (k \text{ が奇数のとき}) \end{cases}$$

(4) (2) の結果から

$$p_{n+1} - \frac{1}{2} = \frac{M-N}{M+N} \left(p_n - \frac{1}{2}\right)$$

よって, 数列 $\left\{p_n - \frac{1}{2}\right\}$ は, 公比 $\frac{M-N}{M+N}$ の等比数列であるから, これに (1) の結果を代入すると

$$\begin{aligned} p_n - \frac{1}{2} &= \left(p_1 - \frac{1}{2}\right) \left(\frac{M-N}{M+N}\right)^{n-1} \\ p_n &= \left(\frac{M}{M+N} - \frac{1}{2}\right) \left(\frac{M-N}{M+N}\right)^{n-1} + \frac{1}{2} \\ &= \frac{1}{2} \left(\frac{M-N}{M+N}\right)^n + \frac{1}{2} \end{aligned}$$

したがって, (3) の結果により

$$p_n = \begin{cases} \frac{1}{2} \left(\frac{1}{k+1}\right)^n + \frac{1}{2} & (k \text{ が偶数のとき}) \\ \frac{1}{2} \left(-\frac{1}{k}\right)^n + \frac{1}{2} & (k \text{ が奇数のとき}) \end{cases}$$



3 (1) $y = \frac{x^2}{2}$ を微分すると $y' = x$

点 $A\left(a, \frac{a^2}{2}\right)$ における接線の方向ベクトルは $(1, a)$ であるから、 A における法線の方程式は

$$1(x-a) + a\left(y - \frac{a^2}{2}\right) = 0 \quad \text{すなわち} \quad x + ay = a + \frac{a^3}{2} \quad \dots \textcircled{1}$$

同様に $B\left(b, \frac{b^2}{2}\right)$ における法線の方程式は $x + by = b + \frac{b^3}{2} \quad \dots \textcircled{2}$

①, ② から x を消去すると

$$(b-a)y = b-a + \frac{b^3 - a^3}{2} \quad b \neq a \text{ より} \quad y = 1 + \frac{a^2 + ab + b^2}{2}$$

これを ① に代入すると

$$x + a\left(1 + \frac{a^2 + ab + b^2}{2}\right) = a + \frac{a^3}{2} \quad \text{ゆえに} \quad x = -\frac{ab(a+b)}{2}$$

したがって、 R の座標は $\left(-\frac{ab(a+b)}{2}, 1 + \frac{a^2 + ab + b^2}{2}\right)$

よって、 $b \rightarrow a$ による R の極限の点 A の座標は $\left(-a^3, 1 + \frac{3}{2}a^2\right)$

(2) (1) の結果から

$$x = -a^3, \quad y = 1 + \frac{3}{2}a^2$$

とおくと、第1式から $a = -x^{\frac{1}{3}}$

これを第2式に代入すると $y = 1 + \frac{3}{2}x^{\frac{2}{3}}$

上式が C_2 の方程式であり、 C_1, C_2 の方程式から y を消去すると

$$\frac{x^2}{2} = 1 + \frac{3}{2}x^{\frac{2}{3}} \quad \text{ゆえに} \quad x^2 - 3x^{\frac{2}{3}} - 2 = 0$$

$x^{\frac{1}{3}} = t \dots \textcircled{3}$ とおくと $x = t^3 \dots \textcircled{3}'$

$$t^6 - 3t^2 - 2 = 0 \quad \text{ゆえに} \quad (t^2 + 1)^2(t^2 - 2) = 0$$

したがって $t = \pm\sqrt{2} \quad \textcircled{3}'$ より $x = \pm 2\sqrt{2}$

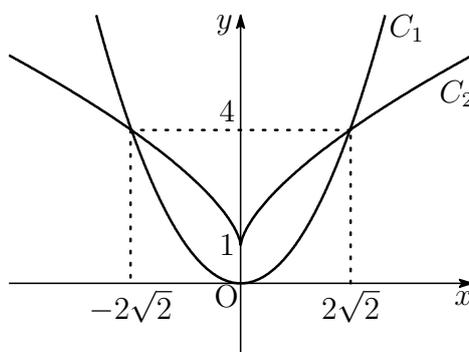
これを C_1 の方程式に代入して $y = 4$

よって、 C_1 と C_2 の交点の座標は $(\pm 2\sqrt{2}, 4)$

$$C_2: y = 1 + \frac{3}{2}x^{\frac{2}{3}} \text{ について } y' = \frac{1}{\sqrt[3]{x}}, y'' = -\frac{1}{3x\sqrt[3]{x}}$$

ゆえに $y'' < 0$ したがって C_2 は上に凸の曲線である.

したがって, C_1, C_2 の概形は, 次のようになる.



補足

C_2 上の点 $P(0, 1)$ について, (1) の結果から

$$\vec{PA} = \left(-a^3, \frac{3}{2}a^2 \right) = \frac{3}{2}a^2 \left(-\frac{2}{3}a, 1 \right)$$

$a \rightarrow 0$ とすると, C_2 の尖点 $P(0, 1)$ における接線は, y 軸に平行な直線となる. 尖点 (cusp) は, 曲線上の可微分でない点であり, 接線が定まらないのが一般的である ($y = |x|$ の尖点 $(0, 0)$ など).

(3) C_1, C_2 は y 軸に関して対称であるから, 求める面積を S とすると

$$\begin{aligned} S &= 2 \int_0^{2\sqrt{2}} \left\{ \left(1 + \frac{3}{2}x^{\frac{2}{3}} \right) - \frac{x^2}{2} \right\} dx \\ &= 2 \left[x + \frac{9}{10}x^{\frac{5}{3}} - \frac{x^3}{6} \right]_0^{2\sqrt{2}} \\ &= \frac{88\sqrt{2}}{15} \end{aligned}$$

解説

(2) で求めた C_2 は, C_1 の法線群の包絡線である. 一般に $C_1: y = f(x)$ とすると, 2点 $P(t, f(t))$, $Q(u, f(u))$ における法線の方程式は ($u \neq t$), それぞれ

$$(x - t) + f'(t)(y - f(t)) = 0, \quad (x - u) + f'(u)(y - f(u)) = 0$$

であり, これから

$$x + f'(t)y = t + f'(t)f(t) \quad \cdots \textcircled{1}, \quad x + f'(u)y = u + f'(u)f(u) \quad \cdots \textcircled{2}$$

② - ① より

$$\begin{aligned} \{f'(u) - f'(t)\}y &= u - t + f'(u)f(u) - f'(t)f(t) \\ &= u - t + f'(u)\{f(u) - f(t)\} + f(t)\{f'(u) - f'(t)\} \end{aligned}$$

$u \neq t$ であるから, 両辺を $u - t$ で割ると

$$\frac{f'(u) - f'(t)}{u - t}y = 1 + f'(u) \cdot \frac{f(u) - f(t)}{u - t} + f(t) \cdot \frac{f'(u) - f'(t)}{u - t}$$

$u \rightarrow t$ とすると $f''(t)y = 1 + \{f'(t)\}^2 + f(t)f''(t)$

$f''(t) \neq 0$ のとき $y = f(t) + \frac{1 + \{f'(t)\}^2}{f''(t)}$

これを ① に代入すると $x = t - \frac{f'(t)(1 + \{f'(t)\}^2)}{f''(t)}$

よって, t を変数として次の (x, y) が描く軌跡が C_2 である.

$$x = t - \frac{f'(t)(1 + \{f'(t)\}^2)}{f''(t)}, \quad y = f(t) + \frac{1 + \{f'(t)\}^2}{f''(t)}$$

上で求めた (x, y) は P における曲率円 (接触円) の中心でもある. P における曲率円とは, 曲線上の 3点 P, Q, R について, Q, R が曲線上を P に限りなく近づくときに占める極限の位置の円である. その中心を曲率中心という.

C_1 上の 3点を $P(t, f(t))$, $Q(u, f(u))$, $R(v, f(v))$ とする ($t < u < v$). 3点 P, Q, R を通る円を $(x - c_1)^2 + (y - c_2)^2 - r^2 = 0$ とすると

$$\begin{aligned} (t - c_1)^2 + \{f(t) - c_2\}^2 - r^2 &= 0 \\ (u - c_1)^2 + \{f(u) - c_2\}^2 - r^2 &= 0 \\ (v - c_1)^2 + \{f(v) - c_2\}^2 - r^2 &= 0 \end{aligned}$$

ここで, $g(s) = (s - c_1)^2 + \{f(s) - c_2\}^2 - r^2$ とおくと $g(t) = g(u) = g(v) = 0$

$g(t) = g(u)$ であるから, ロル (Rolle) の定理により

$$g'(t_1) = 0 \quad (t < t_1 < u)$$

を満たす t_1 が存在する. 同様に, $g(u) = g(v)$ であるから

$$g'(t_2) = 0 \quad (u < t_2 < v)$$

を満たす t_2 が存在する. $g'(t_1) = g'(t_2)$ であるから, さらにロルの定理を用いると

$$g''(t_3) = 0 \quad (t_1 < t_3 < t_2)$$

を満たす t_3 が存在する. Q, R が P に限りなく近づくと, $u \rightarrow t$, $v \rightarrow t$ となるから, 上の諸式において

$$g(t) = 0, \quad g'(t) = 0, \quad g''(t) = 0$$

$g'(s)$, $g''(s)$ は

$$\begin{aligned} g'(s) &= 2(s - c_1) + 2f'(s)\{f(s) - c_2\} \\ g''(s) &= 2 + 2f''(s)\{f(s) - c_2\} + 2\{f'(s)\}^2 \end{aligned}$$

$g'(t) = 0$, $g''(t) = 0$ であるから

$$(t - c_1) + f'(t)\{f(t) - c_2\} = 0, \quad 1 + \{f'(t)\}^2 + f''(t)\{f(t) - c_2\} = 0$$

上の第 2 式から $c_2 - f(t) = \frac{1 + \{f'(t)\}^2}{f''(t)}$

これを第 1 式に代入すると $c_1 - t = -\frac{f'(t)(1 + \{f'(t)\}^2)}{f''(t)}$

上の 2 式を $g(t) = 0$ に代入することにより, 曲率円の半径 r は

$$r^2 = \frac{(1 + \{f'(t)\}^2)^3}{\{f''(t)\}^2} \quad \text{ゆえに} \quad r = \frac{(1 + \{f'(t)\}^2)^{\frac{3}{2}}}{|f''(t)|}$$

よって, 曲線の P における曲率中心 (c_1, c_2) は

$$c_1 = t - \frac{f'(t)(1 + \{f'(t)\}^2)}{f''(t)}, \quad c_2 = f(t) + \frac{1 + \{f'(t)\}^2}{f''(t)}$$

曲率中心 (c_1, c_2) の描く軌跡を縮閉線といい, 曲線の法線群の包絡線と一致することがわかる.

曲線の弧長 s に対する接線の向きの変化率を曲率といい、曲率 κ は、次式で定義される。

$$\kappa = \frac{d\theta}{ds}$$

点 (x, y) における接線が、 x 軸の正の向きとなす角を θ とすると

$$y' = \tan \theta$$

これを θ について、微分することにより

$$y'' \frac{dx}{d\theta} = \frac{1}{\cos^2 \theta} = 1 + \tan^2 \theta = 1 + (y')^2 \quad \text{ゆえに} \quad \frac{d\theta}{dx} = \frac{y''}{1 + (y')^2}$$

また、 $\frac{ds}{dx} = \sqrt{1 + (y')^2}$ であるから、 $\frac{dx}{ds} = \frac{1}{\sqrt{1 + (y')^2}}$ より

$$\kappa = \frac{d\theta}{ds} = \frac{d\theta}{dx} \cdot \frac{dx}{ds} = \frac{y''}{1 + (y')^2} \cdot \frac{1}{\sqrt{1 + (y')^2}} = \frac{y''}{\{1 + (y')^2\}^{\frac{3}{2}}}$$

曲率 κ の逆数 $\frac{1}{\kappa}$ を曲率半径という。曲率円の半径は曲率半径の絶対値に等しい。
 $\kappa > 0$ すなわち $y'' > 0$ のとき下に凸、 $\kappa < 0$ すなわち $y'' < 0$ のとき上に凸である。
 変曲点は曲率の符号が変わる点であり、頂点は曲率が極値をとる点である。



4 (1) (背理法による証明)

$Y = -X$ と仮定すると

$$AX = Y \dots \textcircled{1} \text{ より } AX = -X \dots \textcircled{2}$$

$$AY = Z \text{ より } A(-X) = Z \text{ すなわち } AX = -Z \dots \textcircled{3}$$

$$\textcircled{2}, \textcircled{3} \text{ より } Z = X$$

$$\text{これを } AZ = X \text{ に代入すると } AX = X \dots \textcircled{4}$$

$\textcircled{1}, \textcircled{4}$ より, $X = Y$ となり, 矛盾を生じる. よって $Y \neq -X$

(2) 条件より $A^3X = X, A^3Y = Y$

$$\text{よって } A^3(X Y) = (X Y) \dots \textcircled{5}$$

X, Y の大きさは1で, $Y \neq X, Y \neq -X$ であるから $Y \not\parallel X$

$$\text{ゆえに } \det(X Y) \neq 0 \dots \textcircled{6}$$

$$\textcircled{5} \text{ より } \{\det(A)\}^3 \det(X Y) = \det(X Y)$$

$$\textcircled{6} \text{ より } \{\det(A)\}^3 = 1 \text{ ゆえに } \det(A) = 1 \dots \textcircled{7}$$

$$\text{条件から } A(Y Z) = (Z X)$$

$$\text{ゆえに } \det(A) \det(Y Z) = \det(Z X) \quad \textcircled{7} \text{ より } \det(Y Z) = \det(Z X)$$

$$\text{したがって } \det(X Z) + \det(Y Z) = 0 \text{ すなわち } \det(X + Y Z) = 0$$

$$\text{ゆえに } Z = k(X + Y) \text{ (} k \text{ はスカラー) } \dots \textcircled{8}$$

$X + Y \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ であるから, 大きさが1である Z に対し, $\textcircled{8}$ を満たす k は唯一存在する. よって, 題意は示された.

(3) $\textcircled{8}$ を $AZ = X$ に代入すると

$$A(kX + kY) = X$$

$$\text{すなわち } kAX + kAY = X$$

$$kY + kZ = X$$

$$\text{さらに } kY + k(kX + kY) = X$$

$$\text{ゆえに } (k^2 - 1)X + (k^2 + k)Y = 0$$

$$Y \not\parallel X \text{ であるから } k^2 - 1 = 0, k^2 + k = 0 \text{ これを解いて } k = -1$$

$$\text{したがって } Z = -(X + Y) \text{ よって } X + Y + Z = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(4) 2次の列ベクトル X, Y の内積を $X \cdot Y$ とかくことにする.

$X + Y = -Z$ であるから

$$(X + Y) \cdot (X + Y) = (-Z) \cdot (-Z) \quad \text{ゆえに} \quad X \cdot X + 2X \cdot Y + Y \cdot Y = Z \cdot Z$$

$$X \cdot X = Y \cdot Y = Z \cdot Z = 1 \quad \text{より} \quad X \cdot Y = -\frac{1}{2} \quad \text{ゆえに} \quad X, Y \text{ のなす角は } \frac{2}{3}\pi$$

$$\text{同様に, } Z + X = -Y \text{ から } Z \cdot X = -\frac{1}{2} \quad \text{ゆえに} \quad Z, X \text{ のなす角は } \frac{2}{3}\pi$$

$X = \begin{pmatrix} \cos 0 \\ \sin 0 \end{pmatrix}$ であるから, 次の2つに場合分けをする.

$$\text{i) } Y = \begin{pmatrix} \cos \frac{2}{3}\pi \\ \sin \frac{2}{3}\pi \end{pmatrix} \text{ のとき } Z = \begin{pmatrix} \cos \frac{4}{3}\pi \\ \sin \frac{4}{3}\pi \end{pmatrix}$$

このとき A は原点の回りに $\frac{2}{3}\pi$ 回転する1次変換を表す行列であるから

$$A = \begin{pmatrix} \cos \frac{2}{3}\pi & -\sin \frac{2}{3}\pi \\ \sin \frac{2}{3}\pi & \cos \frac{2}{3}\pi \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix}$$

$$\text{ii) } Y = \begin{pmatrix} \cos \frac{4}{3}\pi \\ \sin \frac{4}{3}\pi \end{pmatrix} \text{ のとき } Z = \begin{pmatrix} \cos \frac{2}{3}\pi \\ \sin \frac{2}{3}\pi \end{pmatrix}$$

このとき A は原点の回りに $\frac{4}{3}\pi$ 回転する1次変換を表す行列であるから

$$A = \begin{pmatrix} \cos \frac{4}{3}\pi & -\sin \frac{4}{3}\pi \\ \sin \frac{4}{3}\pi & \cos \frac{4}{3}\pi \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & -1 \end{pmatrix}$$

$$\text{i), ii) より} \quad A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & \mp\sqrt{3} \\ \pm\sqrt{3} & -1 \end{pmatrix} \quad \blacksquare$$

5 (1) $\frac{dy}{dt} = \frac{dy}{dx} \cdot \frac{dx}{dt} = e^x \frac{dx}{dt}$ であるから

$$\vec{v} = \left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt} \right) = \left(\frac{dx}{dt}, e^x \frac{dx}{dt} \right) = \frac{dx}{dt} (1, e^x) \quad \dots \textcircled{1}$$

$|\vec{v}| = 1$, $\frac{dx}{dt} > 0$ に注意して, ① の大きさをとると

$$1 = \frac{dx}{dt} \sqrt{1 + e^{2x}} \quad \text{ゆえに} \quad \frac{dx}{dt} = \frac{1}{\sqrt{1 + e^{2x}}} \quad \dots \textcircled{2}$$

② を ① に代入して

$$\vec{v} = \frac{1}{\sqrt{1 + e^{2x}}} (1, e^x) = \left(\frac{1}{\sqrt{1 + e^{2x}}}, \frac{e^x}{\sqrt{1 + e^{2x}}} \right) \quad \dots \textcircled{3}$$

よって, 点 (s, e^s) における速度ベクトルは

$$\vec{v} = \left(\frac{1}{\sqrt{1 + e^{2s}}}, \frac{e^s}{\sqrt{1 + e^{2s}}} \right)$$

(2) ③ を t について微分し, ② を代入すると

$$\begin{aligned} \vec{\alpha} &= \frac{dx}{dt} \left(-\frac{e^{2x}}{(1 + e^{2x})^{\frac{3}{2}}}, \frac{e^x}{(1 + e^{2x})^{\frac{3}{2}}} \right) \\ &= \frac{1}{\sqrt{1 + e^{2x}}} \left(-\frac{e^{2x}}{(1 + e^{2x})^{\frac{3}{2}}}, \frac{e^x}{(1 + e^{2x})^{\frac{3}{2}}} \right) \\ &= \left(-\frac{e^{2x}}{(1 + e^{2x})^2}, \frac{e^x}{(1 + e^{2x})^2} \right) \quad \dots \textcircled{4} \end{aligned}$$

よって, 点 (s, e^s) における加速度ベクトル $\vec{\alpha}$ は

$$\vec{\alpha} = \left(-\frac{e^{2s}}{(1 + e^{2s})^2}, \frac{e^s}{(1 + e^{2s})^2} \right)$$

(3) ④より $\vec{\alpha} = \frac{e^x}{(1+e^{2x})^2}(-e^x, 1)$ であるから

$$|\vec{\alpha}| = \frac{e^x}{(1+e^{2x})^2} \sqrt{(-e^x)^2 + 1^2} = \frac{e^x}{(1+e^{2x})^{\frac{3}{2}}}$$

$f(x) = |\vec{\alpha}|$ とおいて, $f(x)$ を微分すると

$$f'(x) = \frac{e^x(1-2e^{2x})}{(1+e^{2x})^{\frac{5}{2}}}$$

| | | | |
|---------|------------|--------------------------------|------------|
| x | \cdots | $\frac{1}{2} \log \frac{1}{2}$ | \cdots |
| $f'(x)$ | $+$ | 0 | $-$ |
| $f(x)$ | \nearrow | 極大 | \searrow |

$f'(x) = 0$ を解くと $e^{2x} = \frac{1}{2}$ すなわち $x = \frac{1}{2} \log \frac{1}{2}$

$f(x)$ の増減は右のようになる.

よって, $x = \frac{1}{2} \log \frac{1}{2}$ ($e^{2x} = \frac{1}{2}$) で極大かつ最大となり, 求める最大値は

$$\frac{\sqrt{\frac{1}{2}}}{(1+\frac{1}{2})^{\frac{3}{2}}} = \frac{2\sqrt{3}}{9}$$

解説

時刻 t における曲線上の点 P の座標を $(x(t), y(t))$ とし, $\dot{x} = x'(t)$, $\dot{y} = y'(t)$, $\ddot{x} = x''(t)$, $\ddot{y} = y''(t)$ と書くことにする.

P における接線の x 軸の正の向きとなす角を θ とすると $\tan \theta = \frac{\dot{y}}{\dot{x}}$

この式の両辺を t について微分すると

$$\frac{1}{\cos^2 \theta} \cdot \frac{d\theta}{dt} = \frac{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}}{\dot{x}^2} \quad \text{ゆえに} \quad \frac{d\theta}{dt} = \frac{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}}{\dot{x}^2} \cdot \frac{1}{1 + \tan^2 \theta} = \frac{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}}{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}$$

また, $\frac{ds}{dt} = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}$ であるから, 曲率 κ は

$$\kappa = \frac{d\theta}{ds} = \frac{d\theta}{dt} \cdot \frac{dt}{ds} = \frac{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}}{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} \cdot \frac{1}{\sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}} = \frac{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}}{(\dot{x}^2 + \dot{y}^2)^{\frac{3}{2}}}$$

曲線の P における単位接ベクトル ξ_1 を

$$\xi_1 = \left(\frac{\dot{x}}{\sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}}, \frac{\dot{y}}{\sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}} \right)$$

とし, ξ_1 を 90° 回転させた単位法ベクトルを ξ_2 とすると

$$\xi_2 = \left(-\frac{\dot{y}}{\sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}}, \frac{\dot{x}}{\sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}} \right)$$

ξ_1 を t で微分すると

$$\dot{\xi}_1 = \frac{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}\dot{y}}{(\dot{x}^2 + \dot{y}^2)^{\frac{3}{2}}} (-\dot{y}, \dot{x}) = \kappa \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} \xi_2$$

$\vec{v} = (\dot{x}, \dot{y}) = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} \xi_1$ を t で微分すると

$$\vec{\alpha} = \frac{\dot{x}\ddot{x} + \dot{y}\ddot{y}}{\sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}} \xi_1 + \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} \dot{\xi}_1 = \frac{\dot{x}\ddot{x} + \dot{y}\ddot{y}}{\sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}} \xi_1 + \kappa |\vec{v}|^2 \xi_2$$

P が等速運動であるとき

$$\frac{d}{dt}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2) = 0 \quad \text{ゆえに} \quad \dot{x}\ddot{x} + \dot{y}\ddot{y} = 0 \quad (\vec{v} \cdot \vec{\alpha} = 0)$$

このとき, $\vec{\alpha} = \kappa |\vec{v}|^2 \xi_2$ が成り立つ. 曲線の曲率半径を r とすると, $\kappa = \frac{1}{r}$ であるから, 力学の加速度の公式 $\alpha = \frac{v^2}{r}$ が導かれる. なお加速度の向きは速度ベクトルに垂直である. とくに P が $|\vec{v}| = 1$ の等速運動を行うとき, $\vec{\alpha}$ の大きさは曲率の大きさに等しい. **5** (3) で $|\vec{\alpha}|$ が極値をとる点を求めたことで, 曲線上の頂点を求めたことになる. ■